



estt.ipt

Escola Superior
de Tecnologia de Tomar
Instituto Politécnico de Tomar



INSTITUTO POLITÉCNICO DE TOMAR
ESCOLA SUPERIOR DE TECNOLOGIA DE TOMAR

CURSO	Engenharia Electrotécnica e de Computadores	ANO LECTIVO	2013/2014
--------------	---	--------------------	-----------

UNIDADE CURRICULAR	ANO	SEM	ECTS	HORAS TOTAIS	HORAS CONTACTO
Controlo de Acionamentos Electromecânicos	3º	2º	6	162	(T: 28h; PL: 42h; OT: 5h)

DOCENTES	Pedro Manuel Granchinho de Matos - Professor Adjunto
-----------------	--

OBJETIVOS E COMPETÊNCIAS A DESENVOLVER

- Desenvolver modelos dinâmicos para a caracterização do conjunto carga mecânica, máquina eléctrica, conversor electrónico e fonte de alimentação;
- Projetar e analisar o desempenho de acionamentos industriais e de veículos de tração eléctrica, de acordo com os requisitos específicos fixados pela carga e fonte de alimentação eléctrica;
- Conceber e dimensionar soluções de comando e controlo de sistemas de acionamento, através de conversores electrónicos de potência, baseados nas máquinas eléctricas rotativas (corrente contínua, assíncrona e síncrona).

CONTEÚDOS PROGRAMÁTICOS

- **Constituição de um sistema electromecânico;**
 - Introdução aos sistemas electromecânicos;
 - O veículo eléctrico - constituição e características específicas dos veículos eléctricos;
- **Modelação do comportamento estacionário e dinâmico de órgãos mecânicos industriais;**
 - Elementos mecânicos;
 - Equações do movimento;
 - Cargas típicas;
 - Ligação rígida e elástica;
 - Caixa de velocidades;
 - Bombas e ventiladores;
 - Enroladores;
- **Características específicas dos veículos eléctricos;**
 - Equações do movimento;
 - Forças externas;
 - Modelo da roda;
 - Forças resistentes;

- Aplicações de sistemas de controlo em accionamentos electromecânicos;
 - Máquinas de corrente contínua;
 - Máquinas assíncronas trifásicas;
 - Máquinas síncronas;
- Alimentação dos sistemas de tracção eléctrica;
 - Baterias;
 - Análise dos diferentes tipos de baterias;
 - Parâmetros das baterias e características técnicas;
 - Modelação de baterias;
 - Sistemas alternativos;
 - Pilhas de combustível;
 - Supercondensadores;
 - Volantes de inércia;
- Cadeia de potência em veículos eléctricos (VE) e veículos eléctricos híbridos (VEH);
 - Componentes da transmissão;
 - Dimensionamento da cadeia de potência;
 - Travagem regenerativa;
 - Análise do consumo e a autonomia de VE e VEH;

BIBLIOGRAFIA

- [1] - Sebenta da disciplina de Controlo de Accionamentos Electromecânicos.
 [2] – Palma, João C. P. – Accionamentos Electromecânicos de Velocidade variável, Fundação Calouste Gulbenkian 1999.
 [3] – Husain , Iqbal, – Electric and Hybrid Vehicles, Design Fundamentals, CRC Press 2003.
 [4] – Gillespie, Thomas D. – Fundamentals of Vehicle Dynamics, Society of Automotive Engineers.

MÉTODOS DE AVALIAÇÃO

- Exame (50%)
- Trabalhos práticos (50%)



